⑲ 日本国特許庁(JP)

⑪特許出願公開

⑫ 公 開 特 許 公 報 (A) 平1 − 178210

(5) Int Cl. 4

識別記号

庁内整理番号

硘公開 平成1年(1989)7月14日

A 47 J 27/21

7235-4B

審査請求 未請求 請求項の数 5 (全7頁)

◎発明の名称

マイクロコンピュータ制御電気ポット

②特 願 昭63-3367

②出 願 昭63(1988)1月11日

@発 明 者

願 人

勿出

田中

徹

大阪府門真市速見町1033番地 タイガー魔法瓶株式会社内

タイガー魔法瓶株式会 大阪府大阪市城東区蒲生2丁目1番9号

社

90代 理 人 弁理士 秋田 収喜

明 細 書

1.発明の名称

マイクロコンピュータ制御電気ポット

2. 特許請求の範囲

(1) 水を入れる容器と、該容器を加熱するととタと、前記容器近傍に設けた温度センサと、該温度センサの出力によりヒータの通電を制御ンピュータ制御電気ポットにおいて、ヒータを調力と記さるでは、なみの水量を削定する水量判定とを特徴とするマイクロコンピュータ制御電気ポット。

(2)前記水量判定手段において、ヒータ通電を 所定時間オフとするオフ期間は、電源投入後から 一定時間が経過した時点からの一定時間とし、該 一定時間の間の容器の温度変化を測定して、容器 内の水量を判定することを特徴とする前記特許額 求の範囲第1項記載のマイクロコンピュータ制御 電気ポット。

(3)前記水量判定手段において、ヒータ通電を 所定時間オフとするオフ期間は、温度センサの検 出温度が所定温度に達した時点からの一定時間と し、該一定時間の間の容器の温度変化を測定して、 容器内の水量を判定することを特徴とする前記特 許請求の範囲第1項記載のマイクロコンピュータ 制御電気ポット。

(4)前記水量判定手段において、ヒータ通電を 所定時間オフとするオフ期間は、温度センサの検 出温度が第1設定温度に達した時点から第2設定 温度に達する時点までの時間とし、該時間の時間 計数を行って、容器の温度変化率とし、容器内の 水量を判定することを特徴とする前記特許請求の 範囲第1項記載のマイクロコンピュータ制御電気 ポット。

(5) 前記水量判定手段において、ヒータ通電を 所定時間オフとするオフ期間に測定する容器の温 度変化が、所定の基準値以上であれば、空炊き状 態の警報を発生することを特徴とする前記特許請 求の範囲第1項記載のマイクロコンピュータ制御 電気ポット。

3.発明の詳細な説明

〔産業上の利用分野〕

本発明は、マイクロコンピュータ制御電気ポットに関するものである。

〔従来の技術〕

本発明の前記ならびにその他の目的と新規な特徴は、本明編書の記述及び添付図面によって明らかになるであろう。

(課題を解決するための手段)

上記の目的を達成するため、本発明には、水を入れる容器と、該容器を加熱するヒータと、前記容器と、該容器を加熱するヒータと、該温度センサと、該温度センサンと、該温度センサンと、該温度を引きるでは、ヒータの通電を引きます。 まかっか 重要では、変器内の水量を判定する水量判定手段を備える。

〔作用〕

前記手段によれば、マイクロコンピュータ制御 電気ポットにおいて、容器内の水の容量を検出す るための水量検知手段が備えられる。この水量検 知手段は、ヒータの通電制御を行うマイクロコン ピュータ制御部が、ヒータを通電して湯を沸す間 切な温度上昇となるように制御される。

(発明が解決しようとする課題)

本発明の目的は、マイクロコンピュータ制御電気ポットにおいて、容器内の水の容量を検出する ための水量検知手段を備えることにある。

に、ヒータ通電を所定時間オフとするオフ期間を 設け、該オフ期間の間の容器の温度変化を測定し、 熱容量と温度変化の関係から容器内の水量を判定 する。即ち、非加熱条件下の温度変化率は被加熱 物の熱容量に反比例するため、ヒータ通電を所定 時間オフとするオフ期間を設け、オフ期間の間の 容器の温度変化を測定し、熱容量の関係する温度 変化率から容器内の水量を判定する。この水量判 定手段をマイクロコンピュータ制御電気ポットに 設けるについて、マイクロコンピュータ制御電気 ポットは、ヒータ,温度センサ,ヒータの通電制 御を行うマイクロコンピュータ等を備えているの で、格別なハードウェアを必要とせず、ヒータの 通電制御を行うマイクロコンピュータに水量判定 の処理ステップを追加するだけですむので、コス ト高となることはない。

〔実施例〕

以下、本発明の一実施例を図面を用いて具体的に説明する。

第1図は、本発明の一実施例にかかるマイクロ

コンピュータ制御電気ポットの一部切欠側面図で ある。第1回において、1は電気ポット本体、2 は被加熱物の水を入れる渦沸し容器、3は渦沸し 容器2等を収容する外装ケースである。また、4 はヒータであり、例えば、シーズヒータ,マイカ ヒータ等が用いられ、湯沸し容器2の底部に配設 される。5は湯沸し容器2の底部に接して設けら れるサーミスタ等で構成される温度センサである。 6 はマイクロコンピュータ等を組み込んだ制御ユ ニット、7は再沸騰スイッチである。再沸騰スイ ッチフは、保温状態にあるとき、また、水をつぎ 足したとき等、再度、沸騰させたいときに押圧す るスイッチである。 再沸騰 スイッチプ が押圧され ることにより、電気ポットは沸騰動作状態に入る。 8は表示パネルであり、発光ダイオード等による 水量表示,沸騰動作状態,保温動作状態等を表示 する.

第2図は、制御ユニット6の要部の構成を示す ブロック図である。第2図において、4はヒータ であり、5はサーミスタ等で構成される温度セン

次に、このように構成されたマイクロンピュータ制御電気ポットにおける動作を水量判定処理を中心に説明する。第3回は、本発明の第1の実施例による水量判定処理を説明するための容器内の水の温度変化の一例を示す図である。第4回は、本発明の第1の実施例による水容量判定処理を示すフローチャートである。

第3図および第4図を参照して説明する。ポットの水を入れる容器に水が入れられ、電源がオンとれると、マイクロコンピュータ10は、まず、フロコンピュータ10は、まず、タイマ、レジステップ22でで、タイマを行う。続いてステップ22でではなくなった。次にステップ23でによったがタインとし、次アップ23ではないでは、ステップ23の下19には、ステップ24の下19には、ステップ24の下19には、ステップ24の下1時間がは、ステップ24でタイムアップ24でタイムアップ24でタイムアップ24でタイムアップ24でタイムアップ24でタイムアップ24でタイムアップ24でタイムアップ24でタイムアップ24でタイムアップ24でタイムアップ24でタイムアップ24でタイムアップ24でタイムアップ24でタイムアップ24でタイムアップ24でタイムアップ30、ステップ24でカー、ステップ24でカー、ステップ24でありに、ステップ24でカー、ステップ24でカー・ステップ24でカー・ポートを表して、ステップ24でカー・ポートを表して、ステップ24でカートを表して、ステップ210を表に対している。

サ、7は再沸騰スイッチである。また、10は1 チップのマイクロコンピュータであり、内部に仏 理装置CPU,メモリRAM,プログラムメモリ ROM,アナログノデジタル変換機能を有する入 カポートA/D、制御出力信号を出す出力ポート 等を内蔵するものである。温度センサ5からの出 カは、マイクロコンピュータ10のアナログ/デ ジタル変換入力ポートA/Dに入力され、ディジ タル量に変換されて、温度を示すデータとして取 り込まれる。13は表示手段の発光ダイオードし EDであり、14は報知手段のブザーである。こ れらの発光ダイオード13およびブザー14は、 渦沸し容器2に入っている水量を示すための水量 表示、保温動作状態の表示、沸騰動作状態の表示、 空炊き状態等の異常状態表示等を行い、また報知 するものである。15はリレー等の通電制御手段 であり、16は商用交流電源である。マイクロコ ンピュータ10からの出力で通電制御手段15を 制御することにより、商用交流電源 16 からヒー タ4に加える加熱電力を制御する。

れると、次のステップ25において、その時の温 度センサの出力を読み取り、レジスタalに格納 する。次にステップ26において、ヒータ通電の オフ期間を設定するT2タイマをスタートさせる。 続いて、ステップ27でヒータの通電をオフとし、 次のステップ28において、T2タイマがタイム アップしたか否かを判定する。T2時間が経過せ ず、T2タイマがタイムアップしない場合には、 ステップ27に戻り、ヒータ通電オフを継続し、 ステップ28のT2タイマのタイムアップの判定 を繰り返す。T2時間が経過して、ステップ28 でタイムアップが判定されると、これでヒータ派 電オフ期間を終了して、ステップ29に進み、温 度センサの出力を読み取り、レジスタa2に格納 する。次にステップ30において、レジスタa1 とレジスタa2に格納された温度データの差をと り、ヒータ通電オフ期間の温度差Atを求める。 次にステップ31において、求めた温度差Διが 空炊き判定基準値E1以上でなければ、ステップ 32に進み、 A t・水量変換処理を行い、温度差

Δ t から水量データを求める。次にステップ33 で水量データの表示を行い、ステップ334において、再びヒータ通電をオンとし、次の沸騰処理に進いが、例えば、速切ないが、超速に応じて、沸騰判定処理をおむにおいた水量に応じて、沸騰判定処理を対したがでは、カー方、基準値E1以上であれば、温度を対像とされるので、ステップ35で発出では、ステップ35で発出では、ステップ35で発出では、ステップ35で発出では、ステップ35で発出では、ステップ35で発出では、ステップ35で発出では、ステップ35で発出を対して、処理を終了する。

このように、この第1の実施例の水量判定処理では、ヒータを通電して湯を沸す間に、水量判定処理のために設けると・タ通電をオフとが経過であると、丁2時間の間の温度変化とに、水量を入てとして、水量を判定するよとには、オフ期間の開始時点を電源としているが、オフ期間の開始時点は、温度センサの検出温度が所定温度

に達した時点としても良い。 このようにオフ期間の開始時点を温度センサの検出温度が所定温度に達した時点としている実施例を次に説明する。

第5 図は、本発明の第2の実施例による水量判定処理を説明するための容器内の水の温度変第2の実施例を示す図である。第6 図は、本発明の第2の実施例の水発明の手を型を示すフログをである。この第2の実施例の水量間によるである。この第2の実施例の水量間により、水する温度である。またの温度がある。またの温度をである。またの温度をである。またの温度をである。またの温度をである。またの温度をである。またの温度をである。またの温度をである。こととしている。

第 5 図および第 6 図を参照して説明する。ポットの水を入れる容器に水が入れられ、電源がオンとされると、マイクロコンピュータ 1 0 は、まず、ステップ 5 1 で、タイマ、レジスタ等をリセット

する初期化処理を行う。続いてステップ52でヒ - タの通電をオンとする。次にステップ53で温 度センサの検出温度を読出し、レジスタmに格納 する。次のステップ54において、レジスタmに 格納した検出温度が第1設定温度b1以上である か否かを判定する。レジスタmに格納した検出温 度が第1設定温度 Ь 1 以上と判定されない場合に は、ステップ52に戻り、ヒータ通電オンを継続 して、ステップ53で温度センサからの温度検出 を行いレジスタmへ格納し、ステップ54でレジ スタmの検出温度が第1設定温度に達しているか 否かの判定処理を繰り返す。温度センサからの検 出温度が第1設定温度blを越えると、次にステ ップ55に進んで、ヒータ通電のオフ期間を設定 するT3タイマをスタートさせる。続いてステッ プ56でヒータの通電をオフとし、次のステップ 57において、再び温度センサの検出温度を読出 しレジスタmに格納する。次のステップ 5 8 にお いて、レジスタmに格納した検出温度が第2設定 温度b2以上であるか否かを判定する。レジスタ

mに格納した検出温度が第2設定温度b2以上と 判定されない場合には、ステップ56に戻り、ヒ - タ通電オフを継続して、ステップ57で温度セ ンサからの温度検出を行いレジスタmへ格納し、 ステップ58でレジスタmの検出温度が第2設定 温度b2に達しているか否かの判定処理を繰り返 す。温度センサからの検出温度が第2設定温度 b 2を越えると、次のステップ59に進み、T3カ ウンタをストップさせる。これでヒータ通電オフ 期間を終了する。ここでは、オフ期間における温 度変化の検出は、一定の温度幅(第1設定温度b 1と第2設定温度 b 2の温度差)を変化するため に要する時間を測定することより、相対的に温度 変化の変化率を求めることとしており、ステップ 59の処理が終了すると、この変化に要した時間 はT3カウンタの計数値ΔTとして求められてい る。次に、ステップ60において、求めた時間の T3カウンタの内容の計数値ΔTが、時間計数に 対する空炊き判定基準値E2以下でなければ、ス テップ61に進み、T3カウンタの値を対応して 水量データに変換する。次にステップ 6 2 で水量 データの表示を行い、ステップ 6 3 において、再 びヒータ通電をオンとし、次の沸騰処理に進む。 一方、ステップ 6 0 において、T 3 カウンタの内 容の計数値 Δ Tが時間計数に対応する空炊き判定され るので、ステップ 6 4 に進んでヒータ通電をオフ とし、ステップ 6 5 で発光ダイオード表示により 空炊き表示を行い、ステップ 6 6 で警報を発生し て、処理を終了する。

このように、第2の実施例の水量判定処理においては、ヒータを通電して湯を沸す間に、水量判定処理のために設けるヒータ通電をオフとする温度の開始時点は、オフ期間の開始時点を温度で達した時点とすると共に、オフ期間における温度変化の検出を、一定の温度幅を変化するために要する時間を測定することより、相対的に温度変化の変化率を求めるようにしている。

更に第1の実施例および第2の実施例の水量判

第1図は、本発明の一実施例にかかるマイクロコンピュータ制御電気ポットの一部切欠側面図、

第2回は、第1回のマイクロコンピュータ制御 電気ポットの制御ユニットの要部の構成を示すブロック図、

第3図は、本発明の第1の実施例による水量判定処理を説明するための容器内の水の温度変化の一例を示す図、

第4回は、本発明の第1の実施例による水容量 判定処理を示すフローチャート。

第5図は、本発明の第2の実施例による水量判定処理を説明するための容器内の水の温度変化の一例を示す図、

第6図は、本発明の第2の実施例による水容量 判定処理を示すフローチャートである。

図中、1 … 電気ポット本体、2 … 湯沸し容器、3 … 外装ケース、4 … ヒータ、5 … 温度センサ、6 … 制御ユニット、7 … 再沸騰スイッチ、8 … 表示パネル、10 … マイクロコンピュータ、13 … 発光ダイオード、14 … ブザー、15 … 通電制御

定処理において、ヒータ通電のオフ期間に、水量 判定のために測定する温度変化を所定の基準値と 比較し、異常値ならば空炊き状態として、警報を 発するようにしている。これにより、水量判定と 共に空炊き異常判定を行うことができる。

以上、本発明を実施例にもとづき具体的に説明したが、本発明は前記実施例に限定されるものでなく、その要旨を逸脱しない範囲において、種々変更可能であることは言うまでもない。

(発明の効果)

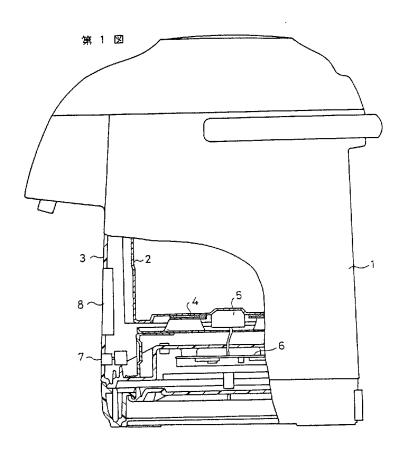
以上、説明したように、本発明によれば、マイクロコンピュータ制御電気ポットにおいて、格別なハードウェアの追加を行うことなく、ヒータの通電制御を行うマイクロコンピュータの制御ステップに水量判定の処理ステップ追加するだけで、水量判定の機能を備えることができる。このため、コスト高となることなく、マイクロコンピュータ制御電気ポットの使い勝手がよくなり、利便性がよくなる。

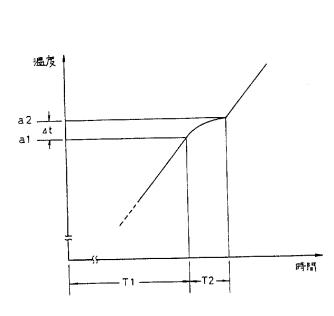
4. 図面の簡単な説明

手段、16…商用交流電源。

代理人 弁理士 秋田収喜

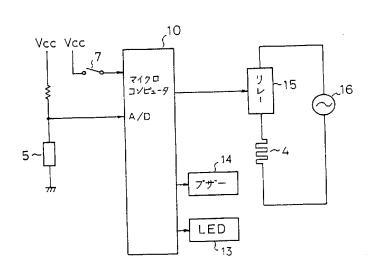
特開平1-178210(6)



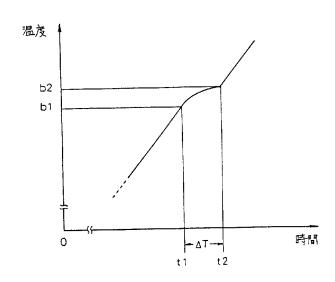


第 3 図

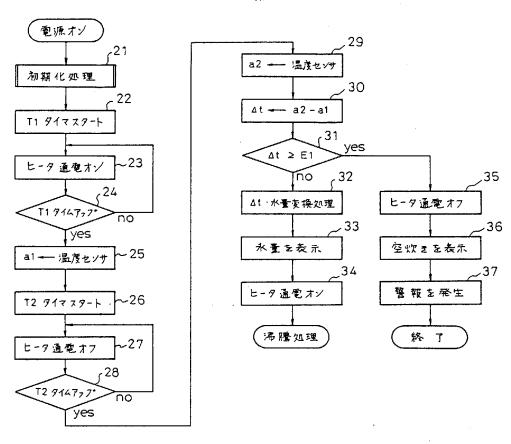
第2図

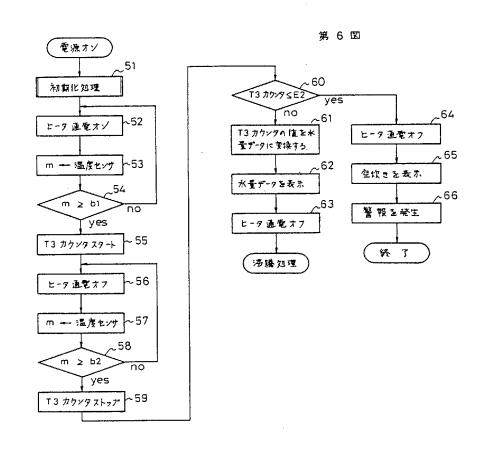


第 5 図



第 4 図





PAT-NO: JP401178210A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 01178210 A

TITLE: ELECTRIC POT CONTROLLED BY

MICROCOMPUTER

PUBN-DATE: July 14, 1989

INVENTOR-INFORMATION:

NAME COUNTRY

TANAKA, TORU

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME COUNTRY

TIGER VACUUM BOTTLE CO LTD N/A

APPL-NO: JP63003367

APPL-DATE: January 11, 1988

INT-CL (IPC): A47J027/21

ABSTRACT:

PURPOSE: To enable a water quantity in a vessel to be detected and improve using convenience, by setting an OFF-period for turning OFF heater conduction for a specified time while current is conducted to a heater and water is boiled, to measure the temperature change of the vessel for the OFF-period, and by setting a water quantity discriminating means for discriminating the water quantity in the vessel.

CONSTITUTION: When water is contained in a vessel and a power source is turned ON, then by a microcomputer 10, a T1 timer is started, and a T1 time later, the then output of a temperature sensor is read, and is stored in a register al, and a T2 timer for setting the OFF-period of heater conduction is started. A T2 time later, the output of the temperature sensor is read, and is stored in a register a2. After that, the difference of temperature data between the register al and the register a2 is taken, and a temperature difference Δt in the heater conduction OFF-period is found, and through the temperature difference Δt , a water quantity data is found. After that, proper boiling processing including boiling discrimination processing is executed. In the meantime, if the temperature difference Δt is equal to or more than a dry boiling discriminating reference value E1, the heater conduction is turned OFF, and by the display of a light emitting diode, dry boiling is indicated, and alarm is generated.

COPYRIGHT: (C)1989, JPO&Japio